

DIGITAL-N-LOCOMOTIVE AVEC DÉCODEUR DCC

PROPRIETES DU DÉCODEUR DCC

Le DÉCODEUR DCC peut s’utiliser aussi bien avec les commandes LOK-BOSS, PROFI-BOSS, multiMAUS, multiMAUS^{PRO}, TWIN-CENTER et Z21 qu’avec les commandes DCC au standard NMRA, sans qu’aucun réglage du DÉCODEUR DCC du véhicule ne soit nécessaire en cas de changement d’un système à l’autre. Equipée d’un DÉCODEUR DCC, la locomotive est indépendante de la charge, c’est-à-dire que peu importe si elle monte ou descend, elle roulera toujours à la même vitesse (si la puissance du moteur est suffi-sante).

Dimensions N (max.) : 12,9 x 9 x 3,4 mm · Charge admissible : Moteur 800 mA, Eclairage 200 mA · Adresse : Encodage électronique · Fonction spéciale éclairage : Commutable, éclairage en fonction du sens de la marche · Régulation en fonction de la charge : Vitesse indépendante de la charge · Accélération et freinage réglables : Réglage sur différents niveaux · Courbe caractéristique de commande: 2, réglables · Sortie moteur : Protégée contre les courts-circuits par coupure de l’alimentation · Decodeur : Protégér contre surchauffage par coupure de l’alimentation · Fonction d’émetteur de navigation RailCom¹⁾ intégré.

En cas de court-circuit entre les branchements du moteur, le DÉCODEUR DCC se met hors circuit et si-gnale en outre la nature de la panne en faisant clignoter les ampoules de la locomotive: clignotement continu : **court-circuit surchauffage** clignotement double : **surchauffage** clignotement triple : **surcharge de courant**

Une fois la cause de la panne éliminée, la locomo-tive poursuit sa route.

INDICATION IMPORTANT

Les DÉCODERS DCC digitaux étant des produits électroniques de pointe, ils doivent être mani-pulés avec le plus grand soin : Tout contact avec un liquide (par ex. huile, eau, produit nettoyant etc.) compromet le bon fonctionnement du DÉ-CODEURS DCC · Toute manipulation non con-forme avec des objets métalliques (par ex. tournevis, pincette etc.) peut endommager le DÉCODEUR DCC sur le plan mécanique ou élec-trique · Une manipulation brutale (par ex. en tirant sur les fils ou en tordant les composants) peut endommager l’appareil sur le plan mé-canique ou électrique · Tout travail de soudage sur le Decodeur DCC peut le détériorer.

FONCTIONNEMENT AVEC LES SYSTEMES FLEISCHMANN DCC-DIGITAL:

Le DÉCODEUR DCC fonctionne avec toutes les commandes centrale LOK-BOSS, PROFI-BOSS, multiMAUS, multiMAUS^{PRO}, TWIN-CENTER et Z21. Les fonctions décrites dans les instructions de service de ces commandes sont toutes ex-ploitablees avec le Decodeur DCC. Avec les cen-trales de commande DCC normalisées NMRA, le système lui-même n’autorise pas la traction si-multanée compatible de plusieurs véhicules à courant continu sur le même tronçon de voie (voir instructions de service de la commande en question).

ENCODAGE DE L’ADRESSE

Avec le commande TWIN-CENTER, multiMAUS, multi-MAUS^{PRO}, PROFI-BOSS et Z21 l’adresse peut être modifiée à tout moment sur un chiffre compris entre 1 et 9999. Avec le commande LOK-BOSS, l’adresse peut être modifiée à tout moment sur un chiffre compris entre 1 et 4. Pour cette opération, veuillez vous reporter aux instructions de service fournies avec la commande en question.

PROGRAMMATION DCC

Le DÉCODEUR DCC dispose d’une série de possibili-tés de réglages et d’informations supplémentaires qui déterminent son comportement ou qui permet-tent d’en tirer des conclusions. Ces informations sont ou sont appelées à être mémorisées dans des dénommées **CV** (Configuration Variable). Il y a des CV qui ne mémorisent qu’une seule information (octet) comme il y en a d’autres qui en contiennent 8. Ces informations sont stockées dans des dé-nommés **Bits**. Ces Bits sont numérotés par FLEISCH-MANN de 0 à 7. Pour la programmation, il vous faut ces renseignements. Nous vous avons listé les CV nécessaires (voir le tableau CV).

Les valeurs assignées aux CV peuvent être repro-grammées avec TWIN-CENTER, multiMAUS, multi-MAUS^{PRO}, PROFI-BOSS et Z21 et d’autres comman-des DCC normalisées NMRA, cequi sont capables de la programmation en mode “CV direct” en bits et en octets. La programmation de quelques CV par la registre-programmation est aussi possible. De plus, tous les CV peuvent être programmés par octets sur la piste principale, d’une manière indépendante de la piste à programmation. Cependant, ceci est pos-sible seulement si votre appareil est capable de ce mode de programmation POM (“Program on main”).

Plusieurs information voir les manuels et les instruc-tions de service au commandes numériques.

Les valeurs assignées aux CV peuvent être repro-grammées avec les ci-dessus et d’autres comman-des DCC normalisées NMRA. Ensuite, les véhicules

CV	Nom	Valeur de base	Description
1	Adresse (primaire) loco	3	Activée sur DCC avec CV29 bit 5=0.
2	v min	3	Vitesse minimale (domaine des valeurs : 0-255).
3	Retard à l’accélération	2	Valeur de retard d’accélération (domaine des valeurs : 0-255).
4	Retard au freinage	2	Valeur de retard de freinage (domaine des valeurs : 0-255).
5	v max	150	Vitesse maximale (domaine des valeurs : 2-255).
6	v mid	0	Vitesse moyen (aucun emploi par valeur 0) pour caractéristique non-linéaire.
7	Fabricant version no.	101	Lire : No. de type de décodeurs actuel
8	ID du fabricant	155	Numéro d’identification NMRA du fabricant. FLEISCHMANN parte le 155. En lecture seule. La saisie sur cette CV restaure les valeurs d’usine au certaines CV. P. ex. : CV8 = 3 restaure CV3 au valeur d’usine.
9	Pilotage moteur	20	0: PWM off, resp. frequence moteur 100 Hz, 15-22 : frequence mot. 15-22 kHz
12	Type de courant	Bit 0=1	Bit 0 = 1 : traction en courant continu (“analogique”) possible. Bit 0 = 0 : traction DC désactivée.
17	Adresse longue (partei supérieure)	192	Partie supérieure de l’adresse étendue. Est activée sur DCC avec CV29 Bit 5=1.
18	Adresse longue (partie inférieur)	0	Partie inférieure de l’adresse étendue. Est activée sur DCC avec CV29 Bit 5=1.
28	RailCom ¹⁾ configuration	3	Bit 0=1: RailCom ¹⁾ canal 1 (Broadcast) est activé. Bit 0=0: est éteint. Bit 1=1: RailCom ¹⁾ canal 2 (Data) est activé. Bit 1=0: est éteint.
29	Valeurs de configuration	Bit 0=0 <p>Bit 1=1</p> <p>Bit 2=1</p> <p>Bit 4=0</p> <p>Bit 3=0</p> <p>Bit 5=0</p>	Bit 0 : avec Bit 0=1, inversion du sens de la marche du véhicule. Bit 1 : la valeur par défaut 1 s’applique aux véhicules à 28/128 niveaux de conduite. Pour les véhicules à 14 niveaux de conduite, régler sur Bit 1=0. Caractéristique du courant de traction: Bit 2=1: traction en courant continu (“analogique”) possible. Bit 2=0 : traction en courant continu désactivée. Choisir la caractéristique à 3 points (Bit 4=0) ou tableau de vitesses (Bit 4=1) entre les CV67-94. Bit 3 : avec Bit 3=1 RailCom ¹⁾ est activé. Avec Bit 3=0 il est éteint. Bit 5 : pour utiliser l’adresse étendu 128 – 9999 régler sur Bit 5=1.
30	Information d’erreur	0	En lecture seule. Indique que l’existe une panne (court-circuit, surchauffage) à un des branchements.
51	Fonctions FLEISCHMANN individuelles	Bit 0=1 <p>Bit 6=1</p>	Le traction indépendante de la charge (régulation moteur) est préréglée (Bit 0=1), cette fonction pouvant cependant être désactivée (Bit 0=0). Clignotement des ampoules signalant une panne court-circuit, surchauffage ou surcharge de courant. Annulation de la fonction de clignotement avec Bit 6=0.
64	RESET	0	Ne peut pas être modifiée. La saisie d’un 1 (CV64=1) restaure les valeurs par défaut du décodeur. Tous les réglages personnalisés sont perdus. Attention : certaines commandes signalent une panne pendant le RESET tout en exécutant ce dernier, d’autres non. Selon la commande, il sera éventuellement utile d’effectuer le RESET à plusieurs reprises. Autres possibilités RESET : CV64=3 : Tableau des niveaux de conduite CV 67-94, valeurs d’adaptation de la vitesse CV 66, 95; CV64=4 : Courbe caractéristique à 3 points CV 2, 5, 6, valeurs d’adaptation de la vitesse CV 66, 95; CV64=6 : Adresses, CV 1, 17, 18, 29.
66	Adaptation de la vitesse avant	248	Ici, les valeurs des vitesses peut être modifier par CV67-94 en pourcentage de valeur de base 248=100% a , p. ex. 124=50%, valeur être valable p. marche avant.
67 à 94	Modification de la caractéristique de réglage de la commande (courbe caractéristique)		Chaque des 28 VC de 67 à 94 autorise l’entrée d’une vitesse comprise entre 0 et 255. La CV67 reçoitla vitesse minimum, la CV94 la vitesse maximale. Associées aux valeurs intermédiaires, ces vitesses constituent la courbe caractéristique de commande. Celle-ci détermine la manière dont change la vitesse du véhicule en fonction de la position du régleur.
95	Ajustage marcher arrière	248	Comme CV66, mais pour la marche arrière.

se comportent suivant les nouveaux paramètres des CV modifiés.

TRACTION EN COURANT CONTINU

Vous souhaitez tracter une fois votre loco FLEISCH-MANN DIGITAL sur un réseau à courant continu ? Pas de problème : à la livraison, les variables des CV29 et CV12 sont réglées de sorte à permettre à nos décodeurs DCC de fonctionner aussi sur des ré-seaux “analogiques” à courant continu. Bien en-tendu, vous ne pourrez alors pas profiter de tous les avantages de la technique digitale.

Si une locomotive avec ce décodeur à partir du do-maine digital dans un domaine analogique et le transformateur est fixé pour ce domaine que la lo-comotive se poursuivra dans la même direction, il en va de la locomotive ainsi. La vitesse dépend de la mise du transformateur. Vous pouvez ensuite manoeuvrer le train dans le domaine digital, puis al-ler dans une course circuit analogique de votre sy-stème.

LES SECTIONS DE FREINAGE

Dans les systèmes numériques existent des sections de freinage. Dans ce véhicule, le support de sections de freinage est activée.

Si une locomotive avec ce décodeur à partir du do-maine digital dans un domaine analogique et le transformateur est fixé pour ce domaine que la lo-comotive roule dans la direction opposée, la locomo-tive se ralentit avec la décélération enregistrée en décodeur et s’arrête. Le décodeur connaît qui est dans une route de freinage analogique en tension continu opposée. Si le transformateur est main-tenant tourné vers zéro, alors la locomotive peut rouler analogique avec le même transformateur. Si la section de freinage passe de l’analogique au digi-tale, la locomotive roule avec sa commandes digita-les.

SIMULATION DE L’INERTIE

Nous avons préprogrammé nos locos digitales avec des valeurs de retard à l’accélération et au freinage simulant l’inertie d’une “véritable” loco (voir ta-bleau). Souvent, vous verrez qu’il est avantageux de pouvoir neutraliser cette simulation, par ex. pour at-teler des véhicules. La touche de fonction **F5** vous permet ensuite d’activer et de désactiver l’accélération/le freinage de la loco.

VITESSE DE TRIAGE

Certaines situations de conduite exigent un ajuste-ment en finesse de la vitesse avec la dénommée vit-esse de triage. La touche de fonction **F6** vous per-met de faire passer votre loco DCC à la “vitesse

lente” et de pouvoir réaliser des opérations de triage avec la même plage de réglage, mais plus fine de la vitesse.

RAILCOM¹⁾

Le décodeur dans cette voiture dispose des fon-ctions RailCom¹⁾, c’est-à-dire il ne reçoit pas seulement des données de l’unité de commande , mais peus également renvoyer des données à une centrale qui permis RailCom¹⁾. Pour plus d’informations, se référer sur le manuel de votre RailCom¹⁾-capable l’unité de commande, s’il vous plaît. Par standard RailCom¹⁾ est éteint (CV29, Bit 3=0). Pour un opération avec un centre qui n’a pas RailCom¹⁾, nous vous recomman-dons de laisser éteint le fonction RailCom¹⁾.

CONSIGNES POUR METTRE L’INSTALLATION DI-GITAL HORS CIRCUIT

Avant d’éteindre l’installation, activer la fonction d’arrêt d’urgence de la commande (se référer pour cela aux instructions de service de la commande). Débrancher ensuite la prise secteur du transfo. La non-observation de cet avertissement de danger peut entraîner la détérioration de l’appareil.

^[1] RailCom est une marque déposée de Lenz GmbH, Giessen